

**Gauss Jordanove transformacije**

Neka je  $S = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$  baza za v.p.  $V$  te vektori  $a = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$ ,  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ . Ako je  $\alpha_l \neq 0$  tada je  $(S \setminus \{e_l\}) \cup \{a\}$  baza za  $V$ .

Originalni zapis:

$$\begin{array}{c|ccccc} & e_1 & \dots & e_l & \dots & e_n \\ \hline a & \alpha_1 & \dots & \alpha_l & \dots & \alpha_n \\ x & x_1 & \dots & x_l & \dots & x_n \end{array}$$

Novi zapis:

$$\begin{array}{c|ccccc} & e_1 & \dots & a & \dots & e_n \\ \hline e_l & -\frac{\alpha_1}{\alpha_l} & \dots & \frac{1}{\alpha_l} & \dots & -\frac{\alpha_n}{\alpha_l} \\ x & \frac{x_1 \alpha_l - x_l \alpha_1}{\alpha_l} & \dots & \frac{x_l}{\alpha_l} & \dots & \frac{x_n \alpha_l - x_l \alpha_n}{\alpha_l} \end{array}$$

**Kreiranje početne tablice**

Neka je dana linearna zadaća:

$$\begin{cases} z^\tau x \rightarrow \max \\ Ax \leq b \\ x \geq 0 \end{cases}$$

Početna tablica:

$$\begin{array}{c|ccc|c} & x_1 & \dots & x_n & \\ \hline x_{n+1} & & & & \\ \vdots & & -A & & b \\ x_{n+m} & & z^\tau & & 0 \end{array}$$

Uvedimo skupove

$$J = \{1, 2, \dots, n\}, I = \{n + 1, n + 2, \dots, n + m\}$$

Trenutna tablica:

$$\begin{array}{c|cc|c} & x_j, j \in J & & \\ \hline x_i, i \in I & \gamma_{ij} & \beta_i & \\ \hline & \zeta_j & f & \end{array}$$

**Slobodne varijable i uvjeti jednakosti**

- Ako je  $x_j \in \mathbb{R}$  slobodna varijabla, napravimo GJT na mjestu gdje je  $\gamma_{ij} \neq 0$ . Redak s oznakom  $x_j$  zanemarujemo u dalnjem simpleks algoritmu (vršimo GJT nad retkom, ali pivotni element ne smije biti odabran u tom retku). Postavljamo

$$I := I \setminus \{j\}.$$

- Ako je  $i$ -ti uvjet jednakost, napravimo GJT na mjestu gdje je  $\gamma_{ij} \neq 0$ . Postavljamo

$$J := J \setminus \{n + i\}.$$

**Prvi plan:**

- 1) Ako je  $\forall i \in I (\beta_i \geq 0)$  onda kreni s **optimalnim planom**
- 2) Inače, neka je  $k := \min\{i \in I, \beta_i < 0\}$
- 3) Ako je  $\forall j \in J (\gamma_{kj} \leq 0)$  onda **STOP**
- 4) Inače, neka je  $l := \min\{j \in J, \gamma_{kj} > 0\}$
- 5) Napravi GJT na ključnom mjestu  $\gamma_{kl}$  i vrati se na 1)

**Optimalni plan:**

- 1) Ako je  $\forall j \in J (\zeta_j \leq 0)$  onda **STOP**
- 2) Inače, neka je  $l := \min\{j \in J, \zeta_j > 0\}$
- 3) Ako je  $\forall i \in I (\gamma_{il} \geq 0)$  onda **STOP**
- 4) Inače, neka je  $k \in I$  najmanji indeks u kojem se postiže
 
$$\min \{-\beta_i / \gamma_{il} : \gamma_{il} < 0, i \in I\}$$
- 5) Napravi GJT na ključnom mjestu  $\gamma_{kl}$  i vrati se na 1)

**Algoritam za razdvajajuću hiperravninu**

Neka su  $a_1, \dots, a_m, b \in \mathbb{R}^n$ ,  $m \geq n$ . Zamjeni bazu  $\{e_1, \dots, e_n\}$  s  $n$  vektora  $\{a_j, j \in J\}$ , čime dobivamo skup  $I := \{1, 2, \dots, m\} \setminus J$ . Vektor  $b$  i preostale  $\{a_i, i \in I\}$  prikazati u bazi  $\{a_j, j \in J\}$ .

$$\begin{array}{c|c} & a_j, j \in J \\ \hline & \\ \hline e_k, k = 1, \dots, n & \gamma_{kj} \\ \hline & \\ \hline a_i, i \in I & \alpha_{ij} \\ \hline & \\ \hline b & \beta_j \end{array}$$

Oznaka  $C := \text{cone}\{a_1, a_2, \dots, a_m\}$ .

- 1) Ako je  $\forall j \in J (\beta_j \geq 0)$  onda **STOP**  
 $b \in C$
- 2) Inače, neka je  $l := \min\{j \in J, \beta_j < 0\}$
- 3) Ako je  $\forall i \in I (\alpha_{il} \geq 0)$  onda **STOP**  
 $b \notin C$  i  $q = (-\gamma_{1l}, \dots, -\gamma_{nl})$ .
- 4) Inače, neka je  $k := \min\{i \in I, \alpha_{il} < 0\}$
- 5) Napravi GJT na ključnom mjestu  $\alpha_{kl}$  i vrati se na 1)